

Pesquisa em Otimização Inteira e Combinatória: o caso do "Tree-Star Problem"

Abilio Lucena

Linha de Otimização

Programa de Engenharia de Sistemas e Computação

COPPE - UFRJ

Semana PESC, 2016

Roteiro da apresentação

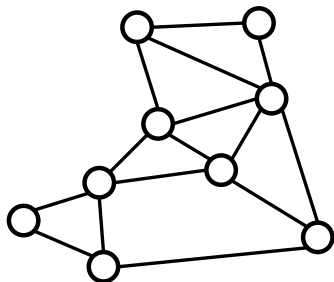
Roteiro da apresentação

- (1) O Problema da Árvore Geradora de Custo Mínimo.
- (2) Formulação do Tree Star Problem
- (3) Brevíssima introdução aos métodos de solução
- (4) Resultados computacionais preliminares
- (5) Conclusões
- (6) Trabalhos futuros

Grafos

Grafo $G = (V, E)$: estrutura matemática definida por:

- (1) Um conjunto de vértices V : pequenos círculos ($n = |V|$).
- (2) Um conjunto arestas E : segmentos de reta conectando pares de círculos ($m = |E|$).
- (3) Uma aresta indica a existência de algum tipo de relação entre o par de vértices.

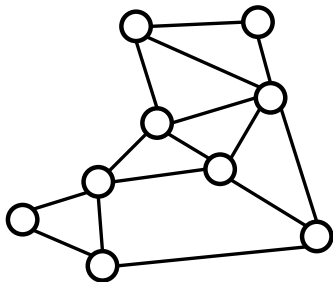


Árvore Geradora

Árvore Geradora

Dado um grafo $G = (V, E)$ com n vértices e m arestas:

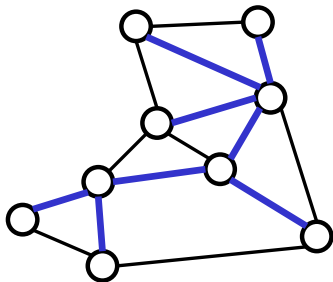
- (1) Árvore geradora de G : conjunto de $(n - 1)$ arestas que não forma ciclos.
- (2) $(n - 1)$ é o número mínimo de arestas para conectar todos os vértices de G .



Árvore Geradora

Dado um grafo $G = (V, E)$ com n vértices e m arestas:

- (1) Árvore geradora de G : conjunto de $(n - 1)$ arestas que não forma ciclos.
- (2) $(n - 1)$ é o número mínimo de arestas para conectar todos os vértices de G .

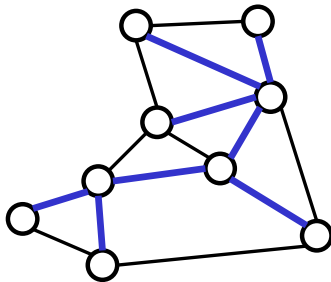


Árvore Geradora de Custo Mínimo

Árvore Geradora de Custo Mínimo

Grafo $G = (V, E)$ com custos $\{w_e : e \in E\}$ nas arestas:

- (1) Encontrar uma árvore geradora com o menor custo possível.
- (2) É um problema fácil de resolver.

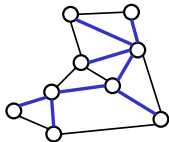


Problema da Árvore Geradora de Custo Mínimo

Problema da Árvore Geradora de Custo Mínimo

Algoritmo de Kruskal [1956]: algoritmo polinomial.

- (1) Ordene as m arestas do grafo por custo (do menor para o maior custo).
- (2) Seguindo a ordenação aceite arestas que não formam um ciclo com arestas previamente escolhidas.
- (3) Solução ótima obtida em no máximo $m \log m$ operações de comparação, etc, para qualquer grafo conexo
- (4) Ao contrário do Problema da Árvore Geradora de Custo Mínimo, *Problemas Difíceis* exigem, no pior caso, um número exponencial de operações para a sua resolução.



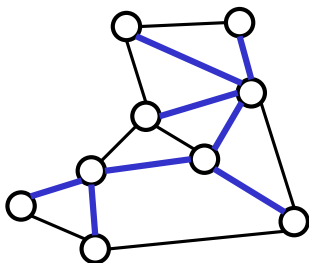
O Tree-Star Problem

O Tree-Star Problem

Dependendo de como aparece na árvore:

uma aresta e pode ser precificada de 2 formas.

- (1) Se é usada como uma **aresta externa**: custo c_e .
- (2) Se é usada como uma **aresta interna**: custo d_e .
- (3) Vamos chamar de **árvore dominante** à árvore formada por todas as arestas internas de uma árvore geradora.

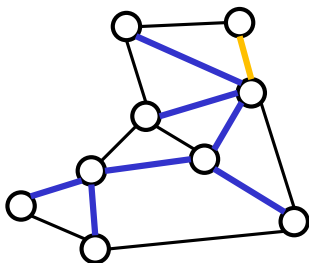


O Tree-Star Problem

Dependendo de como aparece na árvore:

uma aresta e pode ser precificada de 2 formas.

- (1) Se é usada como uma aresta externa: custo c_e .
- (2) Se é usada como uma aresta interna: custo d_e .
- (3) Vamos chamar de **árvore dominante** à árvore formada por todas as arestas internas de uma árvore geradora.

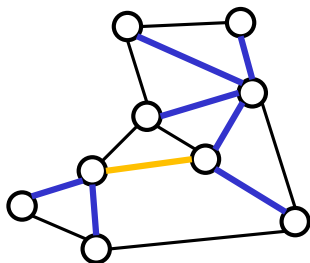


O Tree-Star Problem

Dependendo de como aparece na árvore:

uma aresta e pode ser precificada de 2 formas.

- (1) Se é usada como uma **aresta externa**: custo c_e .
- (2) Se é usada como uma **aresta interna**: custo d_e .
- (3) Vamos chamar de **árvore dominante** à árvore formada por todas as arestas internas de uma árvore geradora.

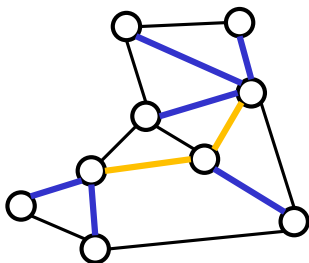


O Tree-Star Problem

Dependendo de como aparece na árvore:

uma aresta e pode ser precificada de 2 formas.

- (1) Se é usada como uma **aresta externa**: custo c_e .
- (2) Se é usada como uma **aresta interna**: custo d_e .
- (3) Vamos chamar de **árvore dominante** à árvore formada por todas as arestas internas de uma árvore geradora.



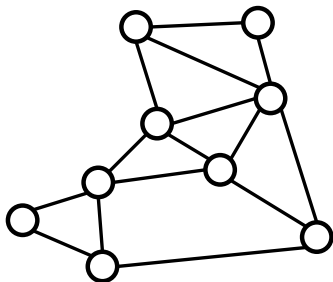
O Tree-Star Problem

O Tree-Star Problem

Entrada: Grafo não direcionado $G = (V, E)$ com 2 conjuntos distintos de custos para o uso de uma aresta:

- (1) $\{c_e : e \in E\}$ para precificar o uso de e como aresta de folha.
- (2) $\{d_e : e \in E\}$ para precificar o uso de e como aresta interna.

Saída: árvore geradora de custo mínimo sob os custos \mathbf{c} e \mathbf{d} .

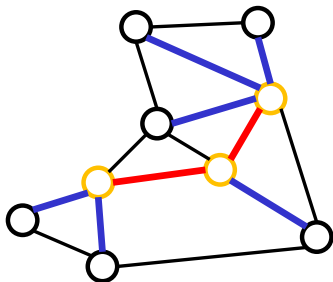


O Tree-Star Problem

Entrada: Grafo não direcionado $G = (V, E)$ com 2 conjuntos distintos de custos para o uso de uma aresta:

- (1) $\{c_e : e \in E\}$ para precificar o uso de e como aresta de folha.
- (2) $\{d_e : e \in E\}$ para precificar o uso de e como aresta interna.

Saída: árvore geradora de custo mínimo sob os custos \mathbf{c} e \mathbf{d} .



O Tree-Star Problem

O Tree-Star Problem

Trabalho conjunto com:

Alexandre Salles da Cunha

Doutorado no PESC e Prof. da Universidade Federal de Minas Gerais.

e

Luidi G. Simonetti

Doutorado no PESC e Prof. do PESC.

Trabalhamos numa série de problemas de árvores geradoras generalizadas

Complexidade Computacional

Complexidade Computacional

Casos particulares que são NP-difíceis:

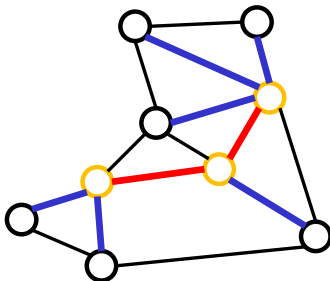
(1) Max Leaf Spanning Tree Problem:

$$\{c_e = -1 : e \in E\} \text{ e } \{d_e = 0 : e \in E\}.$$

(2) Minimum Connected Dominating Set Problem

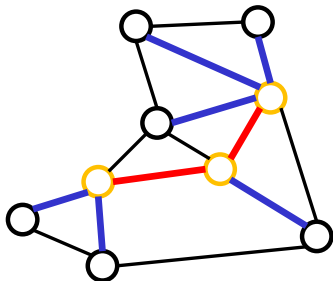
(Minimum Dominating Tree Problem):

$$\{c_e = 0 : e \in E\} \text{ e } \{d_e = 1 : e \in E\}.$$



Aplicações Potenciais: Desenho de Redes

Aplicações Potenciais: Desenho de Redes



Telecomunicações: d_e tipicamente muito maior que c_e .

- (1) Árvore dominante: rede backbone.
- (2) Arestas de folhas: rede de acesso local.

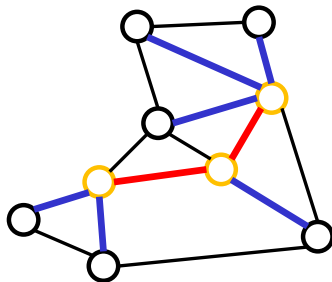
Formulação

Árvore geradora de G : se decompõe em

(1) Árvore dominante da árvore geradora (e de G)

+

(2) Arestas de folhas:



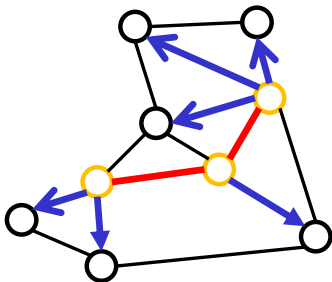
Formulação

Árvore geradora de G : se decompõe em

(1) Árvore dominante da árvore geradora (e de G)

+

(2) Arestas de folhas: modelados como arcos de $D = (V, A)$



Formulação

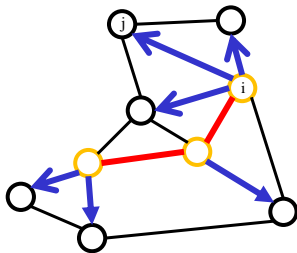
Variáveis envolvidas:

(1) $\{y_i \in \{0, 1\} : i \in V\}$: vértices internos.

(2) $\{0 \leq x_e \leq 1 : e \in E\}$: arestas internas.

(3) $\{h_{ij} \in \{0, 1\} : (i, j) \in A\}$: arestas de folhas (arcos).

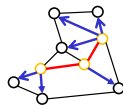
(Se $h_{ij} = 1$, i tem que ser um vértice interno e j uma folha)



Formulação

Politopo \mathcal{R} :

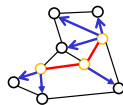
$$\begin{aligned}\sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 &\leq y_i \leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A\end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} : árvore dominante da árvore geradora (e de G)

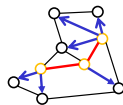
$$\begin{aligned} \sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 &\leq y_i \leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A \end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} :

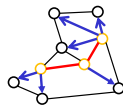
$$\begin{aligned}\sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 &\leq y_i \leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A\end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} : um vértice ou é folha ou é interno.

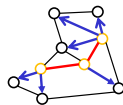
$$\begin{aligned}\sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 \leq y_i &\leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A\end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} :

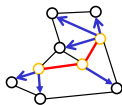
$$\begin{aligned} \sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 &\leq y_i \leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A \end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} : vértice interno é incidente a pelo menos 2 outros vértices.

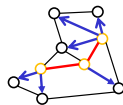
$$\begin{aligned} \sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 \leq y_i &\leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A \end{aligned}$$



Formulação

Politopo \mathcal{R} :

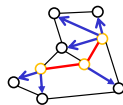
$$\begin{aligned} \sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 \leq y_i &\leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A \end{aligned}$$



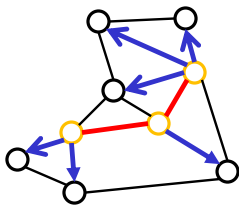
Formulação

Politopo \mathcal{R} : uma aresta não pode ser simult. interna e aresta folha.

$$\begin{aligned}\sum_{e \in E} x_e &= \sum_{i \in V} y_i - 1 \\ \sum_{e \in E(S)} x_e &\leq \sum_{i \in S \setminus \{j\}} y_i, \quad \forall j \in S, \quad \forall S \subset V \\ \sum_{j \in \Gamma[i]} y_j - \sum_{e \in E(\Gamma[i])} x_e &\geq 1, \quad \forall i \in V \\ y_i + \sum_{(j,i) \in \delta^-(i)} h_{ji} &= 1, \quad \forall i \in V \\ \sum_{e \in \delta(i)} x_e + \sum_{(i,j) \in \delta^+(i)} h_{ij} &\geq 2y_i, \quad \forall i \in V \\ x_e + h_{ij} &\leq y_i, \quad \forall e = \{i,j\} \in E \\ x_e &\geq 0, \quad \forall e \in E \\ 0 \leq y_i &\leq 1, \quad \forall i \in V \\ h_{ij} &\geq 0, \quad \forall (i,j) \in A\end{aligned}$$



Formulação



$$\min \left\{ \sum_{a \in A} c_a h_a + \sum_{e \in E} d_e x_e : (\mathbf{h}, \mathbf{x}, \mathbf{y}) \in \mathcal{R} \cap (\mathbb{R}^{|A|}, \mathbb{B}^{|E|+|V|}) \right\}$$

Como Resolver a Formulação?

Como Resolver a Formulação?

Dividir e Conquistar

Dado: Problema, \mathcal{P} , de Programação Inteira: $z = \min\{cx : x \in S\}$.

Estratégia de solução: Enumeração Completa x Enumeração Implícita

- (1) Como dividir \mathcal{P} em um conjunto de problemas menores, possivelmente mais fáceis de serem resolvidos?
- (2) Como combinar a informação obtida com a solução de cada um dos problemas menores de forma a resolver o problema original?

Dado: Problema, \mathcal{P} , de Programação Inteira: $z = \min\{cx : x \in S\}$.

Estratégia de solução: Enumeração Completa x Enumeração Implícita

- (1) Como dividir \mathcal{P} em um conjunto de problemas menores, possivelmente mais fáceis de serem resolvidos?
- (2) Como combinar a informação obtida com a solução de cada um dos problemas menores de forma a resolver o problema original?

Dado: Problema, \mathcal{P} , de Programação Inteira: $z = \min\{cx : x \in S\}$.

Estratégia de solução: Enumeração Completa x Enumeração Implícita

- (1) Como dividir \mathcal{P} em um conjunto de problemas menores, possivelmente mais fáceis de serem resolvidos?
- (2) Como combinar a informação obtida com a solução de cada um dos problemas menores de forma a resolver o problema original?

Dividir e Conquistar

Representação gráfica como uma árvore de enumeração:

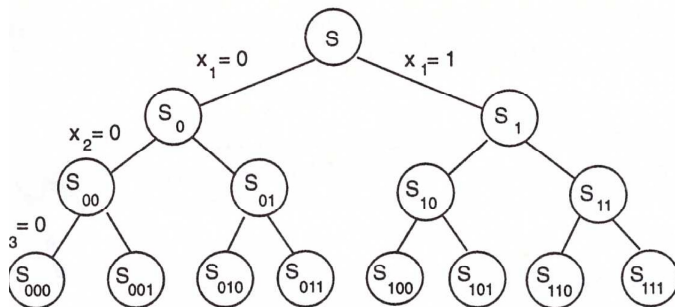


Fig. 7.1 Binary enumeration tree

Testes Computacionais

Custos de arestas gerados como Simonetti, Frota and de Souza [2011]:

- (1) Grafos se originam da TSPLIB.
- (2) $G = (V, E)$ completo com custos nas arestas $\{w_e \in \mathbb{Z}_+ : e \in E\}$ e $|V|$ variando entre 26 e 318.
- (3) $c_e = \lceil (10 - a) * w_e \rceil$ and $d_e = \lceil a * w_e \rceil$, for every $e \in E$ and every $a \in \{3, 7, 9\}$.
- (4) $a = 3 \Rightarrow c_e \geq d_e$ and $a \in \{7, 9\} \Rightarrow d_e \geq c_e$, for every $e \in E$.
- (5) $a = 5 \Rightarrow c_e = d_e$, for every $e \in E$ (MST of G under \mathbf{c} or \mathbf{d}).
(Árvore geradora de custo mínimo de G sob \mathbf{c} ou \mathbf{d}).
(não utilizado).

Resultados Computacionais Preliminares

Resultados Computacionais Preliminares

Tempo de CPU limitado à 2 horas por rodada.

a	opt	gap1	maior $ V $	tempo
3	21	0.26	299	40.4
7	16	1.05	150	503.8
9	5	5.75	70	507.9

Tabela : Formulação não direcionada e sem lifting

a	opt	gap1	maior $ V $	tempo
3	20	0.26	200	235,2
7	22	0.77	318	325,7
9	16	6,77	150	554,7

Tabela : Formulação direcionada com lifting

Um arcabouço para modelar o Tree-Star Problem e
e diversos outros problemas de árvores geradoras restritas.

- (1) Fortalecer as formulações direcionada e não direcionada.
- (2) Desenhar e testar heurísticas para o problema.
- (2) Refinar as implementações de nossos algoritmos.